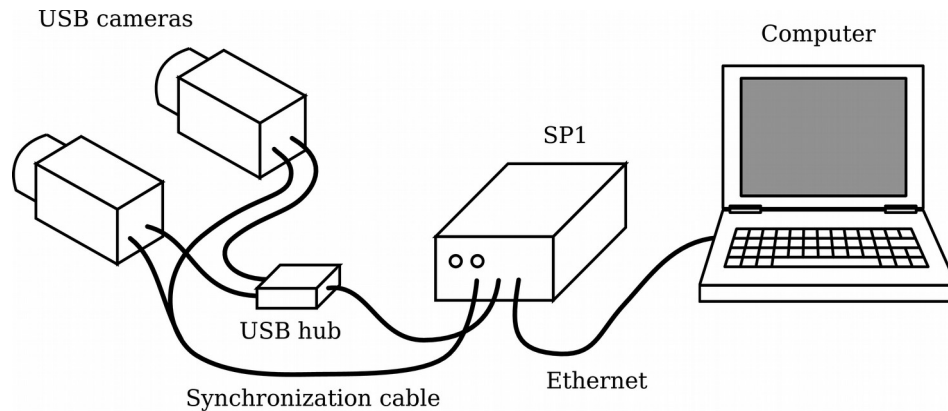


SP1 Stereovision-Sensor

Kurzanleitung



Verbinden Sie zwei kompatible USB-Kameras mit Hilfe eines USB-Hubs mit dem SP1 Stereovision-Sensor. Hierfür wird meist ein aktiver Hub benötigt, um die Kameras mit ausreichend Strom zu versorgen. Bitte stellen Sie sicher dass die Kameras synchronisiert sind. Je nach Konfiguration erfordert dies eine Verbindung der Kameras mit dem Trigger-Port des SP1.

Verbinden Sie anschließend einen Computer mit der Ethernet-Schnittstelle des SP1, und konfigurieren Sie Ihre IP-Adresse und Subnetz-Maske entsprechend, sodass Sie mit dem SP1 kommunizieren können. Standardmäßig verwendet das SP1 folgende IP-Adresse:

192.168.10.10

Das SP1 kann über ein Webinterface konfiguriert werden. Geben Sie hierfür die obige IP-Adresse in Ihrem Webbrowser ein. Ausführliche Informationen zur Konfiguration finden Sie im Handbuch.

Software und API

Bitte laden Sie die libvisiontransfer C++ API, die SpCom Beispielanwendung und der GenTL Producer von unserer Support-Seite:

<http://nerian.de/support/software/>

Für Windows existieren Binärpakete welche zu Microsoft Visual Studio 2013 und 2015 kompatibel sind. Für Linux und Mac OS X compilieren Sie bitte den verfügbaren Quellcode.

Beispiel-Code und eine Dokumentation der API-Funktionen sind im Download enthalten. Die API-Dokumentation ist außerdem online verfügbar unter:

<http://nerian.com/support/documentation/api-doc/>

Eine Einführung in die Verwendung der API und der SpCom Beispielanwendung finden Sie im Handbuch.